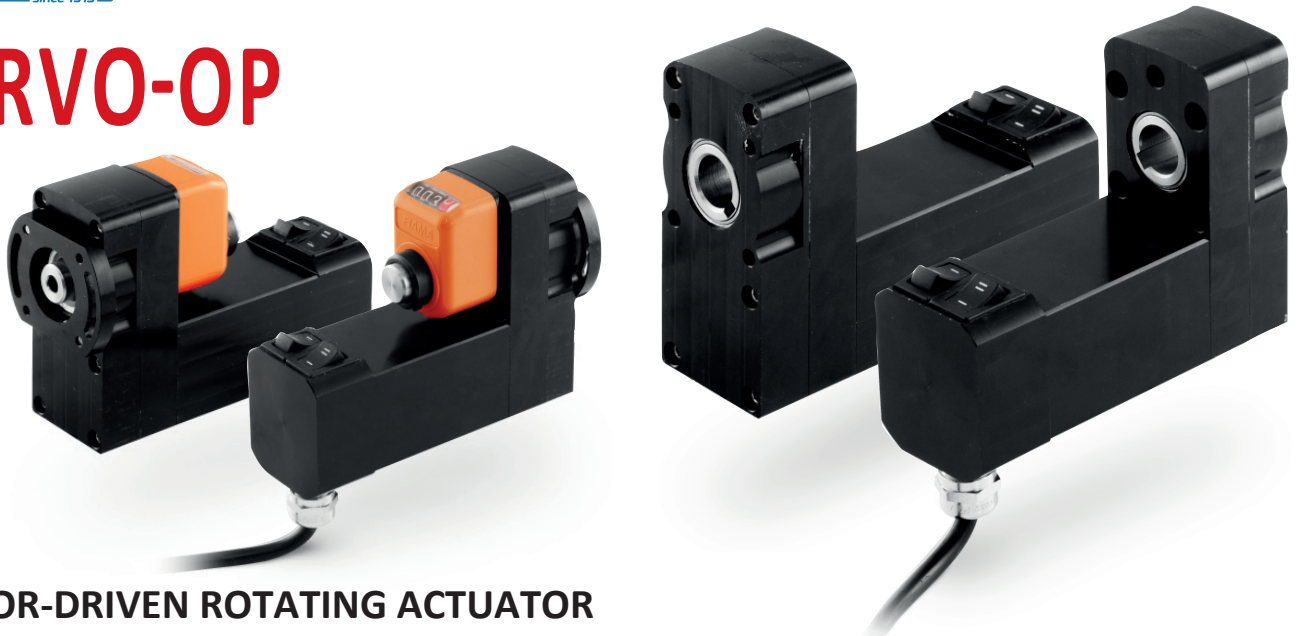


SERVO-OP



MOTOR-DRIVEN ROTATING ACTUATOR ELEKTRONISCHER STELLANTRIEB

The Servo-OP is an electric rotary actuator which, in combination with the optional OP3 indicator, allows position control with two buttons: the operator rotates the output shaft by pressing the forward or backward button until the desired position is shown on the indicator. The indicator is available with various ratios so that it is possible to show the real position of the driven element.

► To safeguard integrity of the geared motor and of the connected parts, the output shaft is equipped with a torque limiter which can have a rating up to 5Nm.

Main characteristics

- compact case made of anodized aluminum
- integrated DC motor
- hollow shaft output
- simple operation with two frontal buttons (forward and backward)
- optional OP3 mechanical position indicator ◦
- available coupling flange for combination with linear guides
- easily adaptable to various applications such as guide adjustment and motorized positioning

Die Servo-OP-Einheit ist ein elektronischer Stellantrieb mit Positionsanzeige. Im Tipp-Betrieb über 2 Tasten kann somit eine Achse beliebig vor- oder rückwärts bewegt werden.

Eine zusätzlich angebaute Positionsanzeige der Serie OP3 zeigt jeweils den aktuellen Positionswert der Verstellachse an.

Eine vielfältige Auswahl unterschiedlicher Steigungen der Positionsanzeige ermöglichen präzise und reproduzierbare Maschineneinstellwerte.

► *Durch die integrierte Drehmomentbegrenzung auf die Antriebswelle - **auf Wunsch bis 5 Nm kalibriert** - sind Überlastungen ausgeschlossen.*

Hauptmerkmale

- *kompaktes Aluminiumgehäuse, eloxiert*
- *integrierter DC-Motor*
- *Getriebe mit Hohlwelle*
- *frontseitige Bedientasten (vorwärts/rückwärts) zur einfachen und direkten Betätigung*
- Option:
 - *mechanische Positionsanzeige ◦*
 - *Kupplungsflansche für Linearführungen*
 - *anpassungsfähig an sämtliche Anwendung: Einrichtbetrieb, Bahnweitenverstellung, einfache motorisch betätigende Bewegungsabläufe, usw.*

PART NR. CONFIGURATION - BESTELLMUSTER

VERSIONS - AUSFÜHRUNGEN

SERVO-OP

ELECTRICAL CONNECTION - SPANNUNG (optional- auf Wunsch lieferbar)

cable length - Kabellänge (meters -Meter):

2 m (standard) - 5 m - 10 m

COUPLING FLANGE - KUPPLUNGSFLANSCH (optional- auf Wunsch lieferbar)

FL-I

VISUALIZATION - ANZEIGE (optional- auf Wunsch lieferbar)

OP3 (to be ordered separately - separat bestellen)

◦ see catalogue/website "Position indicators" - sehe Katalog/Webseite "Positionsanzeige"

SERVO-OP

2 m

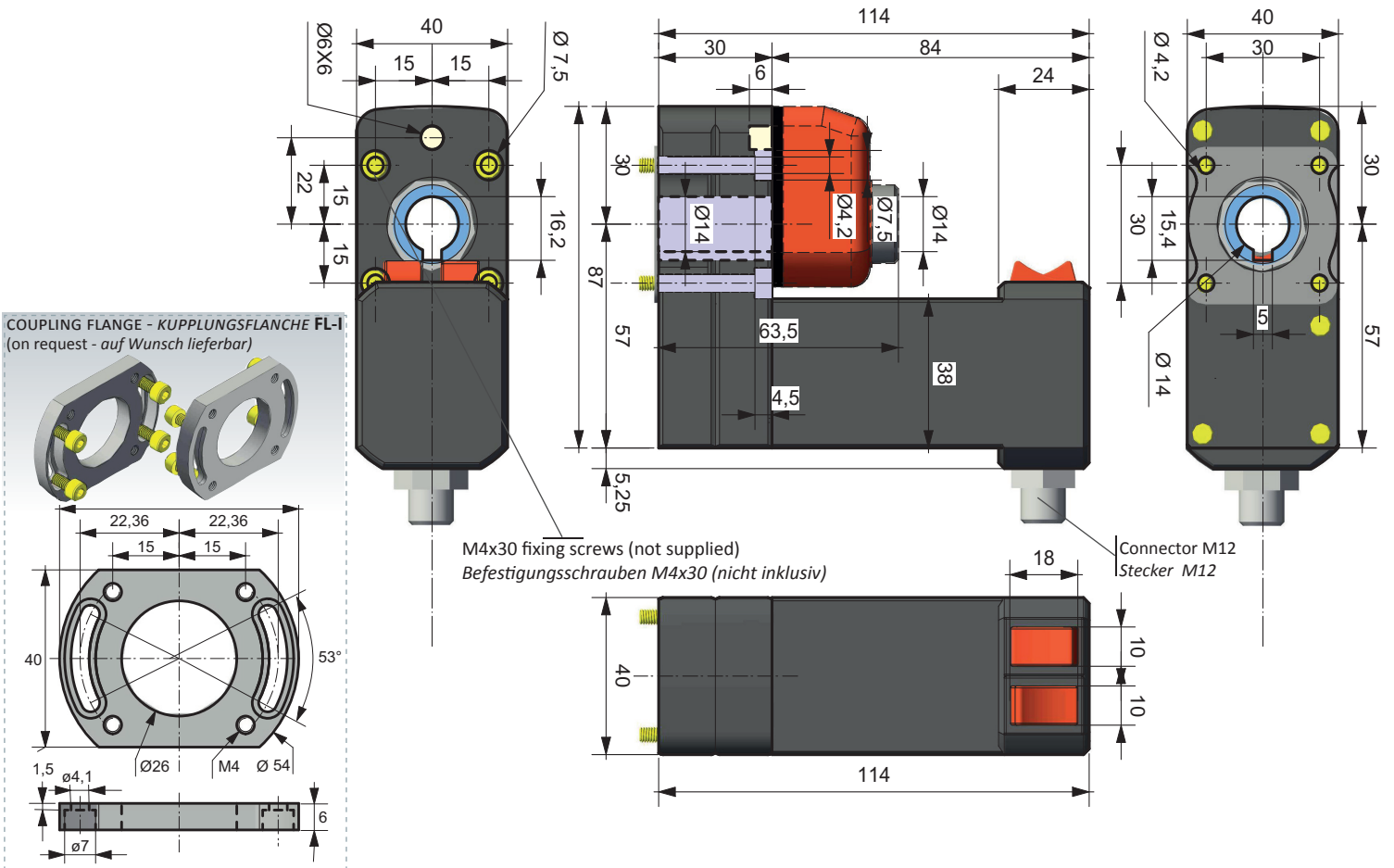
FL-I

OP3

Motor - Motor	DC permanent magnet - <i>Permanentmagnetmotor</i>
Motor power supply - <i>Motor Spannung</i>	10-30 VDC depending on the desired speed of the output shaft <i>10-30Vdc abhängig von der gewünschten Drehzahl an der Ausgangswelle</i>
Absorbed current - <i>Stromaufnahme</i>	3 A max
Output shaft speed (24VCC power supply) <i>Ausgangswellendrehzahl (24DC Spannung)</i>	80 rpm unloaded; 70 rpm at 5 Nm with 15% use <i>80 U / min im Leerlauf; 70 U / min bei 5 Nm bei 15% Einsatz</i>
Case - <i>Gehäuse</i>	anodised aluminum machined from solid - <i>Aluminium, schwarz eloxiert</i>
Continuous use - <i>Dauerbetrieb</i>	8 minutes max. - <i>max 8 Minuten</i>
Electrical connection - <i>Spannung</i>	connector M12 (4 Pin) - <i>Stecker M12 (4 Pin)</i>
Working temperature - <i>Betriebstemperatur</i>	0-60°C
Relative humidity - <i>Relative Luftfeuchtigkeit</i>	10-85%
EMC	2014/30/UE
RoHS	2011/65/UE
Noise - <i>Geräusentwicklung</i>	65 DB (with environment - <i>mit Umgebung 55 DB</i>)
Hollow shaft diameter - <i>Hohlwelle</i>	Ø 14 mm with through-keyway 5 - <i>Ø 14 mit Passfedernut 5</i>
Weight - <i>Gewicht</i>	800 gr

DIMENSIONS

ABMESSUNGEN



COMBINATIONS

KOMBINATIONEN

