

SERVO-OP



ATTUATORE MOTORIZZATO ROTATIVO MOTOR-DRIVEN ROTARY ACTUATOR

L'unità Servo-OP è un attuatore elettrico rotativo che in abbinamento al nostro indicatore OP3 (opzionale), permette la visualizzazione della posizione, direttamente mediante due pulsanti:

l'operatore con i pulsanti, muove l'albero di uscita e attraverso la lettura del visualizzatore, effettua il posizionamento alla quota desiderata. Scegliendo opportunamente il rapporto di trasmissione dell'indicatore, la quota visualizzata rispecchia la reale misura dello spostamento sulla macchina.

► Per salvaguardare l'integrità del motore, riduttore e organi macchina è previsto sull'albero di uscita un limitatore di coppia con taratura a scelta fino a 5 Nm.

Caratteristiche principali:

- corpo in alluminio anodizzato, dimensione ridotte
- motore a corrente continua integrato
- riduttore con uscita ad albero cavo
- 2 pulsanti frontali di azionamento (AVANTI/INDIETRO) per un utilizzo semplice ed immediato
- visualizzazione (opzionale) con indicatore di posizione meccanico OP3 ◦
- disponibile flangia interfaccia per slitte/guide lineari
- adattabile alle più diverse applicazioni (regolazione di guide, posizionamento motorizzati per macchine, assi elettrici, ecc.)

The Servo-OP is an electric rotary actuator which, in combination with the optional OP3 indicator, allows position control with two buttons: the operator rotates the output shaft by pressing the forward or backward button until the desired position is shown on the indicator. The indicator is available with various ratios so that it is possible to show the real position of the driven element.

► *To safeguard integrity of the geared motor and of the connected parts, the output shaft is equipped with a torque limiter which can have a rating up to 5Nm.*

Main characteristics:

- compact case made of anodized aluminum
- integrated DC motor
- hollow shaft output
- simple operation with two frontal buttons (forward and backward)
- optional OP3 mechanical position indicator ◦
- available coupling flange for combination with linear guides
- easily adaptable to various applications such as guide adjustment and motorized positioning

ESEMPIO DI ORDINAZIONE - PART NR. CONFIGURATION

VERSIONI - VERSIONS

SERVO-OP

COLLEGAMENTO ELETTRICO - ELECTRICAL CONNECTION (opzionale - optional)

Lunghezza cavo - cable length (metri - meters):
2 m (standard) - 5 m - 10 m (opzionale - optional)

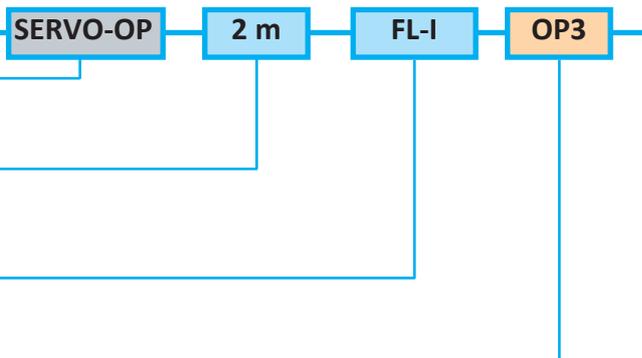
FLANGIA INTERFACCIA - COUPLING FLANGE (opzionale - optional)

FL-I

VISUALIZZAZIONE - VISUALISATION (opzionale - optional)

OP3 (da ordinare separatamente - to be ordered separately)

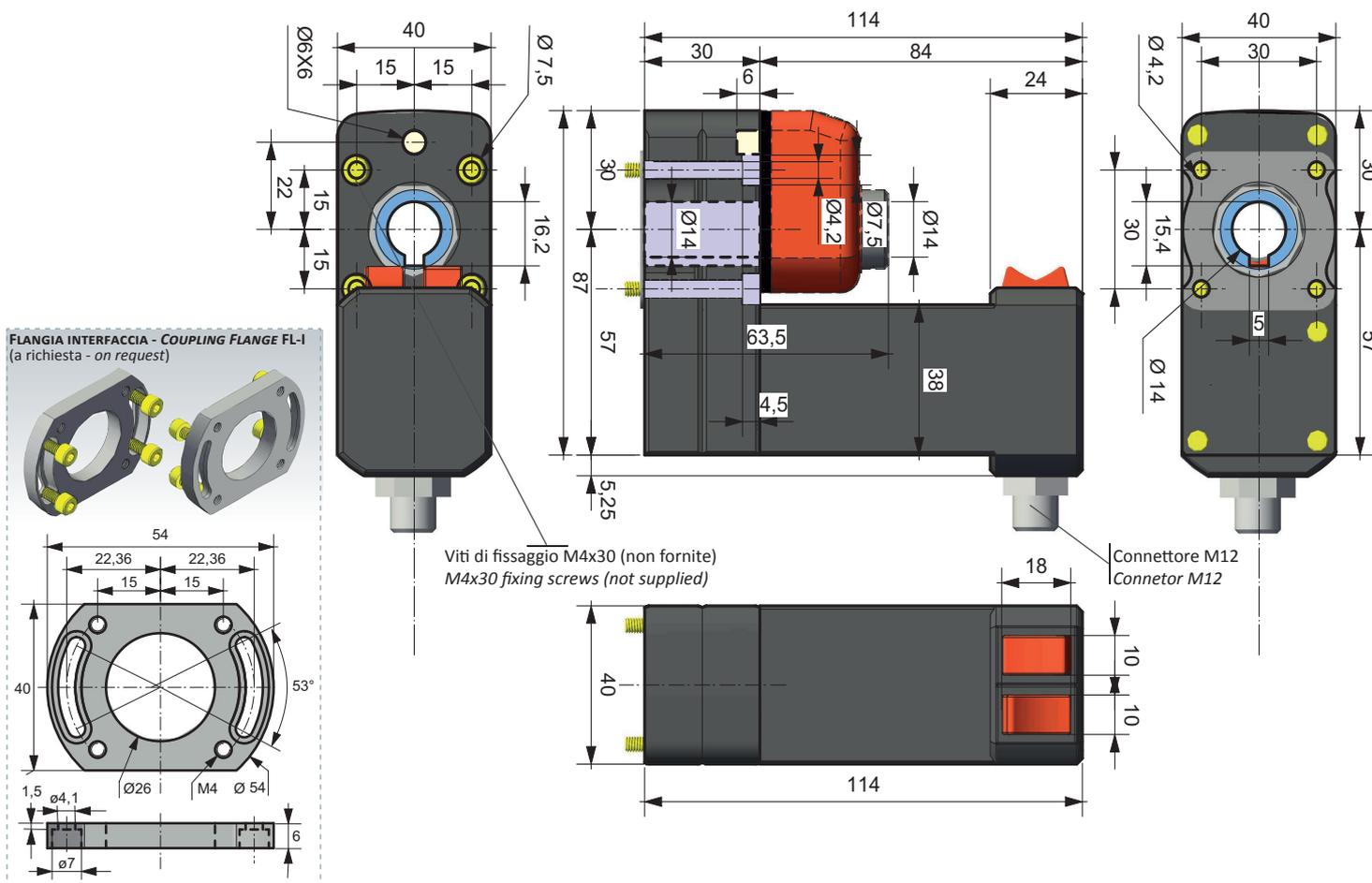
◦ vedi catalogo/sito "Indicatori di posizione" - see catalogue/website "Position indicators"



Motore - Motor	corrente continua a magneti permanenti - DC permanent magnet
Alimentazione motore - Motor power supply	10-30 VDC in funzione della velocità desiderata sull'albero di uscita 10-30 DC depending on the desired speed of the output shaft
Corrente assorbita - Absorbed current	3 A max
Velocità albero di uscita (a 24VCC di alimentazione) Output shaft speed (24DC power supply)	80 rpm a vuoto; 70 rpm a 5 Nm con uso al 15% 80 rpm unloaded; 70 rpm at 5 Nm with 15% use
Corpo - Case	alluminio anodizzato nero lavorato dal pieno - anodised aluminum machined from solid
Uso in continuo - Continuous use	max. 8 minuti - 8 minutes max.
Collegamento elettrico - Electrical connection	connettore M12 (4 Pin) - connector M12 (4 Pin)
Temperatura di impiego - Working temperature	0-60°C
Umidità relativa - Relative humidity	10-85%
Compatibilità elettromagnetica - EMC	2014/30/UE
RoHS	2011/65/UE
Rumorosità - Noise	65 DB (con ambiente - with environment 55 DB)
Diametro albero cavo - Hollow shaft diameter	Ø 14 mm con spacco di chiavetta 5 passante - with through-keyway 5
Peso - Weight	800 gr

DIMENSIONI D'INGOMBRO

DIMENSIONS



COMBINAZIONI

COMBINATIONS

